

Что было в прошлый раз

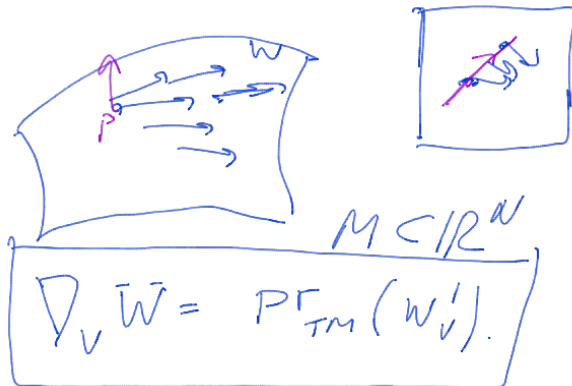
- ✓ • Оператор ∇ для дифференцирования касательных векторных полей на поверхности $M^m \subset \mathbb{R}^N$.
- ✓ • Для него верны обычные свойства дифференцирования
- ✓ • Он принадлежит внутренней геометрии (так как выражается через символы Кристоффеля)

Следствие

Геodesические принадлежат внутренней геометрии, т.е. при изометриях геodesические переходят в геodesические.

Доказательство.

Натурально параметризованная кривая γ — геodesическая $\iff \nabla_{\gamma'} \gamma' = 0$. □



$$\begin{aligned}
 & \gamma\text{-геод} \iff \\
 & \gamma'' \perp TM \\
 & \iff P_{TM}(\gamma'') = 0 \\
 & \iff \nabla_{\gamma'} \gamma' = 0
 \end{aligned}$$

- 1 Theorema Egregium Гаусса
- 2 Развёртывающиеся поверхности
- 3 Касательные векторы как операторы дифференцирования
- 4 Скобка Ли векторных полей

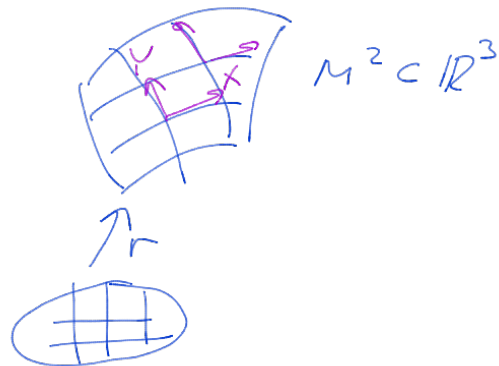
Рассматриваем 2-мерные поверхности в \mathbb{R}^3

Теорема

Пусть $M^2 \subset \mathbb{R}^3$ — поверхность, r — её параметризация, X и Y — координатные векторные поля. Тогда её гауссова кривизна K удовлетворяет равенству

$$K = \frac{\langle \nabla_X \langle \nabla_Y Y \rangle - \nabla_Y \langle \nabla_X Y \rangle, X \rangle}{\det I}$$

$$\langle [\nabla_X, \nabla_Y] Y, X \rangle$$



Теорема Гаусса

Рассматриваем 2-мерные поверхности в \mathbb{R}^3

Теорема

Пусть $M^2 \subset \mathbb{R}^3$ — поверхность, r — её параметризация, X и Y — координатные векторные поля. Тогда её гауссова кривизна K удовлетворяет равенству

$$K = \frac{\langle \nabla_X \nabla_Y Y - \nabla_Y \nabla_X Y, X \rangle}{\det I}$$

Следствие (Theorema Egregium)

K сохраняется при изометриях. (изгибание).

Подробнее: K выражается через коэффициенты первой формы и их первые и вторые производные.

Доказательство.

Подставим выражение ∇ через Γ_{ij}^k . □

$$\nabla_Y Y = \Gamma_{22}^1 X + \Gamma_{22}^2 Y$$

$$Y = r_y$$

$$I = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$$

$$\nabla_Y Y = P_{\Gamma_{22}}(\Gamma_{22}^i) = \Gamma_{22}^1 X + \Gamma_{22}^2 Y$$

$$\nabla_X \nabla_Y Y = \nabla_X (\Gamma_{22}^1 X + \Gamma_{22}^2 Y) =$$

$$= (\Gamma_{22}^1)_X X + \Gamma_{22}^1 \Gamma_{11}^1 +$$

$$+ (\Gamma_{22}^2)_X Y + \Gamma_{22}^2 \Gamma_{12}^1$$

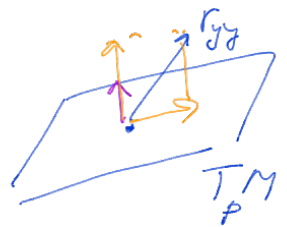
$$\langle \nabla_X \nabla_Y Y, X \rangle = (\Gamma_{22}^1)_X E + \Gamma_{22}^1 \Gamma_{11,1} + \dots$$

Преобразуем первое слагаемое $\nabla_X \nabla_Y Y$:

$$\nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}(r_{yy}) := r_{yy} - \hat{\Pi}(Y, Y) \cdot n \quad (*)$$

$$\nabla_X \nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}((\nabla_Y Y)'_x) = \text{Pr}_{TM}(r_{yyx}) + \Pi(Y, Y) \cdot S(X) \quad (**)$$

так как $n'_x = S(X) \in TM$, а у слагаемого $\Pi(Y, Y)'_x \cdot n$ проекция равна 0.



$$\hat{\Pi}(Y, Y) = \Pi(e_2, e_2) = \langle r_{yy}, n \rangle$$

$$n'_x = dn(X) = -S(X)$$

$$\begin{aligned} & \text{Pr}_{TM} \left((r_{yy} - \hat{\Pi}(Y, Y) \cdot n)'_x \right) = + \text{Pr}_{TM} \left(\hat{\Pi}(Y, Y)'_x \cdot n \right) = 0 \\ & = \text{Pr}_{TM} \left(\underbrace{r_{yyx}}_{\text{ответ}} - \underbrace{(\hat{\Pi}(Y, Y))'_x \cdot n}_{\text{---}} - \underbrace{\hat{\Pi}(Y, Y) \cdot n'_x}_{-S(X)} \right) = \end{aligned}$$

Доказательство теоремы

Преобразуем первое слагаемое $\nabla_X \nabla_Y Y$:

$$\nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}(r_{yy}) = r_{yy} - \mathbb{I}(Y, Y) \cdot n$$

$$\nabla_X \nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}((\nabla_Y Y)'_x) = \text{Pr}_{TM}(r_{yyx}) + \mathbb{I}(Y, Y) \cdot S(X)$$

так как $n'_x = -S(X) \in TM$, а у слагаемого $\mathbb{I}(Y, Y)'_x \cdot n$ проекция равна 0.

Аналогично \downarrow

$$\nabla_Y \nabla_X Y = \text{Pr}_{TM}(r_{yxy}) + \mathbb{I}(X, Y) \cdot S(Y)$$

$$\nabla_X Y = r_{yx} - \mathbb{I}(X, Y) \cdot n$$

$$\nabla_Y \nabla_X Y = \text{Pr}_{TM}((r_{yx} - \mathbb{I}(X, Y) \cdot n)'_y)$$

$$= \text{Pr}_{TM}(r_{yxy} - \underbrace{(\mathbb{I}(X, Y))'_y \cdot n}_0 - \mathbb{I}(X, Y) \cdot \underbrace{n'_y}_{-S(Y)})$$

$$= \text{Pr}_{TM}(r_{yxy}) + \mathbb{I}(X, Y) \cdot S(Y)$$

Доказательство теоремы

Преобразуем первое слагаемое $\nabla_X \nabla_Y Y$:

$$\nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}(r_{yy}) = r_{yy} - \mathbb{I}(Y, Y) \cdot n$$

$$\nabla_X \nabla_Y Y = \text{Pr}_{TM}((\nabla_Y Y)'_x) = \text{Pr}_{TM}(r_{yyx}) + \mathbb{I}(Y, Y) \cdot S(X) \quad (1)$$

так как $n'_x = -S(X) \in TM$, а у слагаемого $\mathbb{I}(Y, Y)'_x \cdot n$ проекция равна 0.

Аналогично

$$\nabla_Y \nabla_X Y = \text{Pr}_{TM}(r_{yxy}) + \mathbb{I}(X, Y) \cdot S(Y) \quad (2)$$

Вычитаем и пользуемся симметрией 3-х производных:

$$\nabla_X \nabla_Y Y - \nabla_Y \nabla_X Y = \mathbb{I}(Y, Y) \cdot S(X) - \mathbb{I}(X, Y) \cdot S(Y) \quad (3)$$

Умножаем скалярно на X , вспомнив, что $\mathbb{I} = \langle S(\cdot), \cdot \rangle$:

$$\begin{aligned} \langle \nabla_X \nabla_Y Y - \nabla_Y \nabla_X Y, X \rangle &= \mathbb{I}(Y, Y) \mathbb{I}(X, X) - \mathbb{I}(X, Y)^2 \\ &= \det \mathbb{I} = \underline{\underline{K \det I}} \end{aligned} \quad (4)$$

$$\langle S(x), x \rangle = \mathbb{I}(x, x).$$

$$\mathbb{I} = \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$$

$$N \cdot L - M^2$$

$$K = \frac{\det \mathbb{I}}{\det I}$$

Теорема доказана

Пример

Не существует поверхности $r: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ с

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad II = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{const.}$$

во всех точках. Такая поверхность была бы локально изометрична \mathbb{R}^2 , но $K \neq 0$, противоречие.

(1) $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow M$ -иск. углов на-м.

$$\Rightarrow K = 0.$$

(2) $\Rightarrow K = \frac{\det II}{\det I} = 1.$

Информация

Для существования поверхности с заданными I и II необходимо и достаточно, чтобы выполнялись дифференциальные уравнения, называемые уравнениями Гаусса-Петерсона-Кодацци или Гаусса-Кодацци-Майнарди.

Уравнения происходят из симметрий третьих производных r и вторых производных n .

Выписывать их не будем.

$$\begin{cases} f'_x = \dots \\ f'_y = \dots \end{cases} \quad \left| \quad \begin{cases} f'_x = y & (1) \\ f'_y = 1 & (2) \end{cases}$$

- не связно

$$\Gamma_{xy} = \Gamma_{yx} \dots$$

$$n_{xy} = n_{yx}.$$

$$f''_{xy} = \frac{1}{\#}$$

$$f''_{yx} = 0$$

- 1 Theorema Egregium Гаусса
- 2 Развёртывающиеся поверхности**
- 3 Касательные векторы как операторы дифференцирования
- 4 Скобка Ли векторных полей

Определение

Рассматриваем 2-мерные поверхности в \mathbb{R}^3

Определение

Развёртывающаяся поверхность — поверхность, изометричная плоской области.

Свойство (следствие теоремы Гаусса)

У любой развёртывающейся поверхности $K = 0$ во всех точках. (Дальше будем пользоваться только этим.)

Примеры: области на конусах, цилиндрах, поверхности касательных.

Информация

Верно и обратное: если $K = 0$ во всех точках, то поверхность локально изометрична \mathbb{R}^2 .

Пока без доказательства.



$$r(x,y) = r(x) + y \cdot r'(x)$$



Упр

(1) $K = 0$.

(2) она развёртывающаяся

Теорема

Пусть $M^2 \subset \mathbb{R}^3$ — развёртывающаяся поверхность.
Тогда

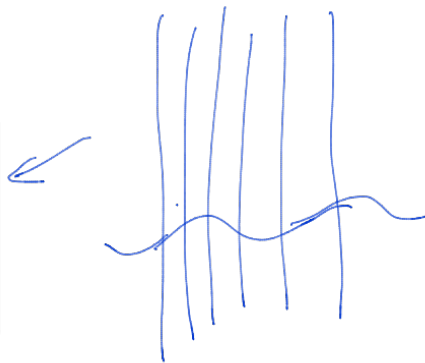
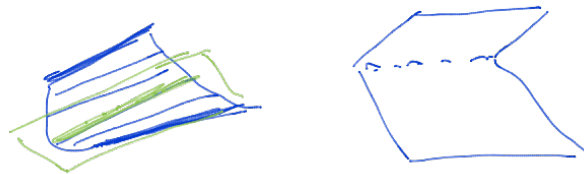
- ✓ ① через каждую точку $p \in M$ проходит отрезок, целиком лежащий на поверхности;
- ✓ ② касательные плоскости к M во всех точках этого отрезка совпадают.

Самое сложное — доказательство первого утверждения, второе получается по ходу дела.

Задача

Если M изометрична *всей* плоскости \mathbb{R}^2 , то через каждую точку M проходит прямая, лежащая на M , и все эти прямые параллельны.

Таким образом, в этом случае M — цилиндр над некоторой кривой.



Доказательство – 1: общий план

Рассмотрим главные кривизны κ_1, κ_2 .

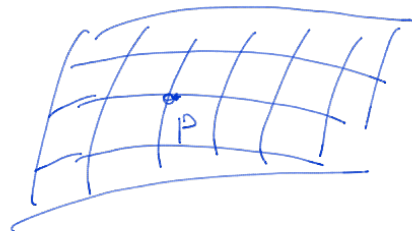
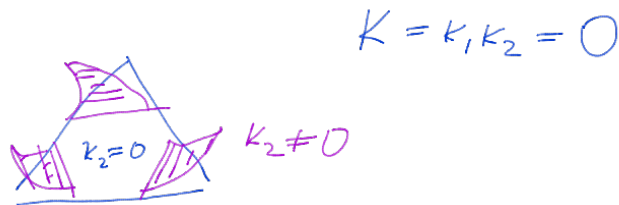
Так как $K = \kappa_1 \kappa_2 = 0$, можно считать, что $\kappa_1 = 0$.

M разбивается на два множества: с $\kappa_2 \neq 0$ и с $\kappa_2 = 0$.

Рассматриваем их отдельно.

План для точки $p \in M$ с $\kappa_2 \neq 0$:

- 1 В малой окрестности p строим систему координат так, что координатные линии — линии кривизны (т.е. их касательные — главные направления)
- 2 Из теоремы Родрига и симметрии вторых производных выводим, что первые координатные линии — отрезки.



Рассмотрим главные кривизны κ_1, κ_2 .

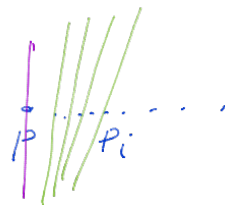
Так как $K = \kappa_1 \kappa_2 = 0$, можно считать, что $\kappa_1 = 0$.

M разбивается на два множества: с $\kappa_2 \neq 0$ и с $\kappa_2 = 0$.

Рассматриваем их отдельно.

План для точки $p \in M$ с $\kappa_2 \neq 0$:

- 1 В малой окрестности p строим систему координат так, что координатные линии — линии кривизны (т.е. их касательные — главные направления)
- 2 Из теоремы Родрига и симметрии вторых производных выводим, что первые координатные линии — отрезки.



План для точки $p \in M$ с $\kappa_2 = 0$:

- 1 Если $\kappa_2 = 0$ в некоторой окрестности, то эта окрестность — часть плоскости, и утверждение тривиально.
- 2 Иначе сколь угодно близко к данной есть точки с $\kappa_2 \neq 0$, через них уже проведены отрезки. Отрезок через p строится предельным переходом.

Факт

Если $K \equiv 0$ и на поверхности лежит отрезок, то касательные плоскости во всех точках этого отрезка совпадают (и в линейном, и в аффинном смысле).



Доказательство – 2: вторая часть теоремы

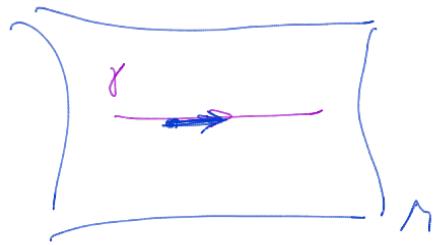
Факт

Если $K \equiv 0$ и на поверхности лежит отрезок, то касательные плоскости во всех точках этого отрезка совпадают (и в линейном, и в аффинном смысле).

натурально.

Доказательство.

Пусть γ — параметризация этого отрезка.
 $\kappa_\gamma = 0 \implies$ нормальная кривизна γ равна 0
 $\implies \text{II}(\gamma', \gamma') = 0$ (теорема Менье) \checkmark
 \implies (так как $K = 0$) γ' — главное направление, \checkmark
соответствующее главной кривизне $\kappa_1 = 0$.



$$K_n = 0$$
$$\text{II}(\gamma', \gamma')$$

$$\text{II} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & \kappa_2 \end{pmatrix}$$
$$\text{II}(\gamma', \gamma') = \kappa_2 \cdot \text{norm}$$
A small diagram showing a coordinate system with two axes. A pink vector v_1 is along the horizontal axis, and a blue vector v_2 is along the vertical axis.

Доказательство – 2: вторая часть теоремы

Факт

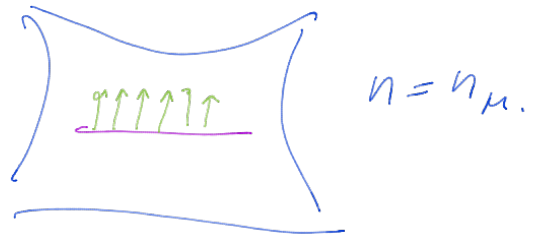
Если $K \equiv 0$ и на поверхности лежит отрезок, то касательные плоскости во всех точках этого отрезка совпадают (и в линейном, и в аффинном смысле).

Доказательство.

Пусть γ — параметризация этого отрезка.
 $\kappa_\gamma = 0 \implies$ нормальная кривизна γ равна 0
 $\implies \mathbf{II}(\gamma', \gamma') = 0$ (теорема Менье)
 \implies (так как $K = 0$) γ' — главное направление, соответствующее главной кривизне $\kappa_1 = 0$.

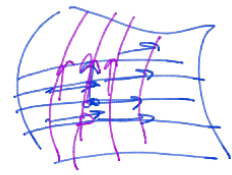
Пусть $n(t)$ — нормаль поверхности в точке $\gamma(t)$.
 По теореме Родрига, $n' = -\kappa_1 \gamma' = 0$.
 $\implies n(t) = \text{const}$
 $\implies T_{\gamma(t)}M = (n(t))^\perp = \text{const}.$ □

Г-линейная н-пл.



Доказательство – 3: построение координат

Рассматриваем $p \in M$ с $\kappa_2 \neq 0$. Так как p не умбилическая, в ее окрестности главные направления гладко зависят от точки. Применим к ним такую лемму:



Лемма

Пусть M^2 — гладкое многообразие, V, W — векторные поля на M , и в точке $p \in M$ векторы V_p и W_p линейно независимы.

V .

Тогда в окрестности p существует такая карта, что в ней V и W касаются координатных линий (т.е. пропорциональны координатным полям).

Замечание

- ✓ • В старших размерностях аналогичное утверждение неверно.
- ✓ • Неверно, что можно сделать V и W координатными векторными полями.

←

←

Теорема (о выпрямлении векторного поля)

Пусть V — векторное поле на M , Если $V_p \neq 0$, то в окрестности p существует карта, в которой V — координатное векторное поле первой координаты.

Доказательство: из дифференциальных уравнений.

$$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow M.$$

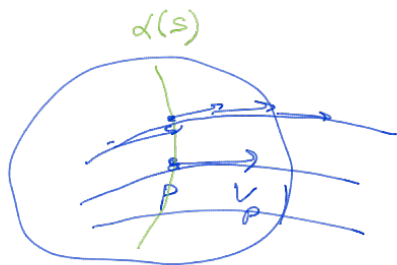
$$\bullet F(x, y) = \gamma_x(x)$$

$$F(t, s) = \gamma_s(t)$$

$$d_{(0,0)} F \text{ — невыр.} \Rightarrow \exists$$

$$F^{-1}$$

← искомная карта!



$$\begin{cases} \gamma_s(t) \text{ — реш. ур-е} \\ \gamma_s'(t) = V(\gamma_s(t)) \\ \gamma_s(0) = \alpha(s). \end{cases}$$

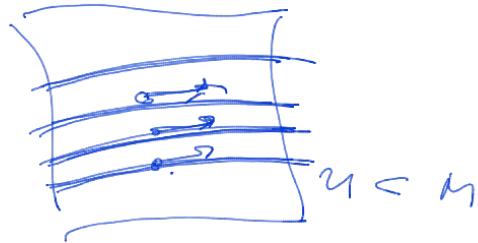
Теорема (о выпрямлении векторного поля)

Пусть V — векторное поле на M , Если $V_p \neq 0$, то в окрестности p существует карта, в которой V — координатное векторное поле первой координаты.

Доказательство: из дифференциальных уравнений.

Построим такую карту $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2)$ для V и рассмотрим функцию $f := \varphi_2: U_1 \subset M \rightarrow \mathbb{R}$, где $U_1 \subset M$ — область определения карты φ .

- Функция f обладает свойствами: (1) $d_p f \neq 0$;
 (2) $V_q \in \ker d_q f$ для всех $q \in U$.



$$\varphi: U \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\varphi(x) = (\varphi_1(x), \varphi_2(x))$$

Опр. Траектории вект. поля V
 - реш. е ур. е

$$y'(t) = V(y(t)).$$

$$d\varphi_2(v) = \varphi_2(y(t))' \Big|_t$$

Теорема (о выпрямлении векторного поля)

Пусть V — векторное поле на M , Если $V_p \neq 0$, то в окрестности p существует карта, в которой V — координатное векторное поле первой координаты.

Доказательство: из дифференциальных уравнений.

Построим такую карту $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2)$ для V и рассмотрим функцию $f := \varphi_2: U_1 \subset M \rightarrow \mathbb{R}$, где $U_1 \subset M$ — область определения карты φ .

Функция f обладает свойствами: (1) $d_p f \neq 0$;
(2) $V_q \in \ker d_q f$ для всех $q \in U$.

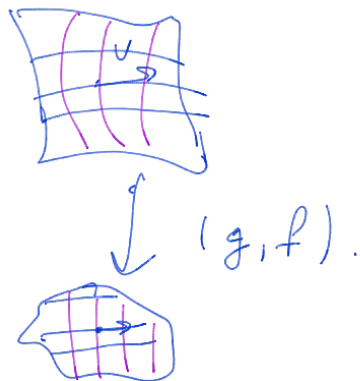
Построим аналогичную функцию $g: U_2 \subset M \rightarrow \mathbb{R}$ для поля W .

Образование $F = (g, f): U_1 \cap U_2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ удовлетворяет теореме об обратной функции в точке $p \implies$ она является картой в некоторой меньшей окрестности.

Эта карта F — искомая. **Лемма доказана**

$$F: U_3 \subset M \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$F(x) = (f(x), g(x)) \text{ — вектор.}$$



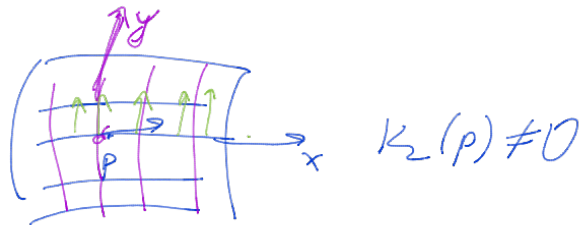
Доказательство – 5: построение отрезка

Рассмотрим точку p с $\kappa_2 \neq 0$. По доказанному в её окрестности есть локальная параметризация $r: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow M$, у которой координатные линии — линии кривизны. Пусть $n: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ — нормаль M .

По теореме Родрига

$$n_x = -\kappa_1 r_x = 0$$

$\implies n = \text{const}$ вдоль x -линий.



Доказательство – 5: построение отрезка

Рассмотрим точку p с $\kappa_2 \neq 0$. По доказанному в её окрестности есть локальная параметризация $r: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow M$, у которой координатные линии — линии кривизны. Пусть $n: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ — нормаль M .

По теореме Родрига

$$n_x = -\kappa_1 r_x = 0$$

$\implies n = \text{const}$ вдоль x -линий.

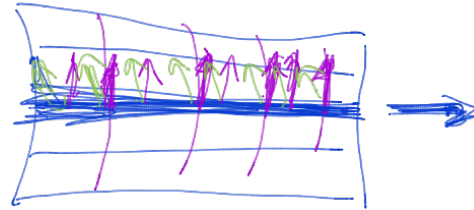
По теореме Родрига для y -линий, $n_y = -\kappa_2 r_y$.

Отсюда, так как $n_{yx} = n_{xy} = 0$

$\implies n_y = -\kappa_2 r_y = \text{const}$ вдоль x -линий

Итак, вдоль каждой x -линии есть два постоянных вектора, n и $\kappa_2 r_y$, которые ортогональны x -линии и друг другу \implies направление x -линии постоянно \implies она отрезок.

Построили искомый отрезок через точку p с $\kappa_2 \neq 0$



$$n_x = 0$$

$$n_{xy} = 0$$

$$n_{yx} = (-\kappa_2 r_y)'_x$$

$$r_x \parallel n \times (-\kappa_2 r_y) = \text{const}$$

$r_x \perp r_y$, т.к. это главные кривые

Доказательство – б: продолжение отрезка до края

Продолжаем рассматривать тот же случай $\kappa_2(p) \neq 0$.

Докажем дополнительно, что построенный отрезок продолжается до «края» поверхности (формальное утверждение: отрезок продолжается за любое компактное подмножество M).

Продолжим отрезок до максимального прямолинейного интервала, лежащего в M . Если у интервала нет концов, то мы доказали, что хотели. Если концы есть, то в них $\kappa_2 = 0$, иначе отрезок продолжается. Докажем, такого быть не может (на самом деле на конце $\kappa_2 \neq 0$).]

Продолжение следует



$$\cdot \{t \geq 0 : p + tv \in M\}.$$

Доказательство – 7: продолжение отрезка до края, часть 2

В исходном рассуждении, можно считать, что x -линия через p параметризована натурально.

Тогда $r_{xx} = 0 \Rightarrow r_{xy} = 0 \Rightarrow (r_y)_{xx} = 0 \Rightarrow r_y$ — линейная функция вдоль x -линии через p .

С другой стороны, $\kappa_2 r_y = \text{const}$ вдоль x -линий (было).
 \Rightarrow вдоль отрезка κ_2 имеет вид $\frac{1}{ax+b}$ как функция натурального параметра x

Это свойство не зависит от координат \Rightarrow оно сохраняется вдоль всего отрезка $\kappa_2 \neq 0$ на конце.

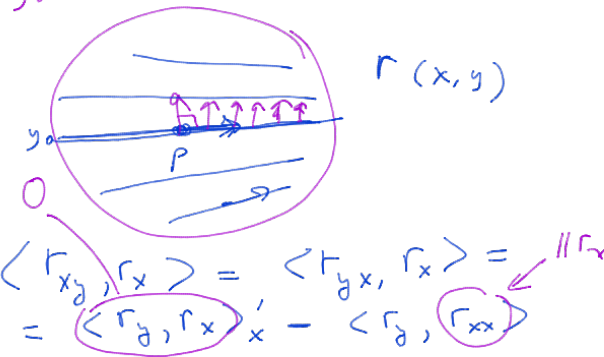
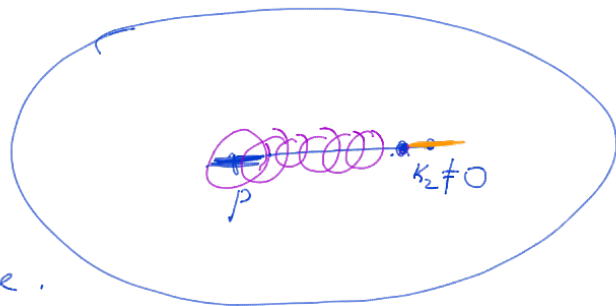
Доказали, что отрезок через точку p с $\kappa_2 \neq 0$ не может заканчиваться внутри M

Если, то $|r_x| = 1$ при $y = y_0$,
 то $|r_x| = 1$ везде.
 $\langle r_x, r_x \rangle'_y = 2 \langle r_x, r_{xy} \rangle \stackrel{?}{=} 0$

на одной линии,
 \Downarrow
 везде.

$r_y = (cx+d) \cdot w_0$
 где $y = y_0$

$c, d \in \mathbb{R}$
 $w_0 \in \mathbb{R}^3$



Доказательство – 8: случай $\kappa_2 = 0$

Теперь рассмотрим точку p с $\kappa_2 = 0$.

Если есть окрестность, где всюду $\kappa_2 = 0$, то это часть плоскости \Rightarrow утверждение теоремы тривиально.

Пусть сколь угодно близко к p есть точки с $\kappa_2 \neq 0$.

Выберем из них последовательность $p_i \rightarrow p$.

Через каждую точку p_i проходит отрезок, лежащий на M и продолжающийся до края (\Rightarrow их длины отделены от 0).

Выберем из направлений отрезков, проходящих через p_i , сходящуюся подпоследовательность. В пределе получим направление отрезка, проходящего через p .

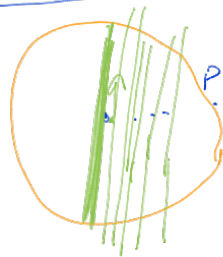
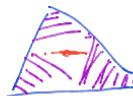
Теорема доказана

Временно прощаемся с геометрией поверхностей

$$\kappa_1 = \kappa_2 = 0$$

$$\Rightarrow \mathbb{T} = 0$$

$$\Rightarrow u = \text{const} \Rightarrow M \subset (\text{ли-ль}).$$



$$\kappa_2(p_i) \neq 0$$

$$p_i \rightarrow p$$

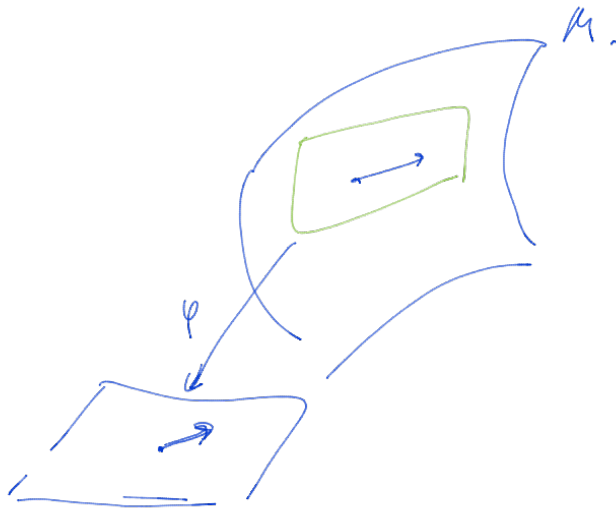
$$\exists v_i = \{p_i + t v_i\}$$

конца M

$$v_i \rightarrow v$$

$$\Rightarrow p + tv \in M_0$$

- 1 Theorema Egregium Гаусса
- 2 Развёртывающиеся поверхности
- 3 Касательные векторы как операторы дифференцирования
- 4 Скобка Ли векторных полей



Пусть M^n — гладкое многообразие.

Обозначения

$\mathfrak{F}(M)$ — пространство всех гладких функций из M в \mathbb{R} .

$\mathfrak{X}(M)$ — пространство всех гладких касательных векторных полей на M .

Замечание

- $\mathfrak{F}(M)$ — кольцо (и даже алгебра над \mathbb{R}) относительно поточечных операций сложения и умножения
- $\mathfrak{X}(M)$ — модуль над этим кольцом (алгеброй)

$$\mathfrak{F}(M) = C^\infty(M).$$

$$\mathfrak{X}(M) = C^\infty(TM).$$

$$f \in \mathfrak{F}(M)$$

$$V \in \mathfrak{X}(M).$$



$$f \cdot V \in \mathfrak{X}(M).$$

$$(f \cdot V)_p = f(p) \cdot V(p).$$

Дифференцирование вдоль вектора и векторного поля

Определение

Для $p \in M$, $v \in T_p M$, определим $D_v: \mathfrak{F}(M) \rightarrow \mathbb{R}$ — дифференцирование функции вдоль v :

$$D_v(f) = d_p f(v).$$

Для $V \in \mathfrak{X}(M)$ определим $D_V: \mathfrak{F}(M) \rightarrow \mathfrak{F}(M)$ — дифференцирование функции вдоль векторного поля

$$(D_V f)(p) = D_{V_p} f = d_p f(V_p), \quad p \in M.$$

Свойство

Отображения D_v и D_V линейны над \mathbb{R} и удовлетворяют правилу дифференцирования произведения («формула Лейбница»):

$$D_v(fg) = f(p) \cdot D_v g + D_v f \cdot g(p)$$

$$D_V(fg) = f \cdot D_V g + D_V f \cdot g$$

для любых $f, g \in \mathfrak{F}(M)$.

$$(fg)' = f'g + fg'$$

Касательные векторы как дифференцирования

Теорема

Пусть $p \in M$, и пусть $D: \mathfrak{F}(M) \rightarrow \mathbb{R}$ — линейное отображение, удовлетворяющее равенству

$$D(fg) = f(p) \cdot D(g) + D(f) \cdot g(p).$$

Тогда существует единственный $v \in T_p M$ такой, что $D = D_v$.

Следствие

Пусть $D: \mathfrak{F}(M) \rightarrow \mathfrak{F}(M)$ — линейное отображение, удовлетворяющее равенству

$$D(fg) = f \cdot D(g) + D(f) \cdot g.$$

Тогда существует единственное $V \in \mathfrak{X}(M)$ такое, что $D = D_V$.

Теорему можно использовать как **определение** касательного вектора.

Имея в виду такое определение, используют краткую запись дифференцирования:

$$\underline{vf = D_v f}, \quad \underline{Vf = D_V f}$$

Пример: координатные поля системы координат (x_1, \dots, x_n) обозначаются $\frac{\partial}{\partial x_i}$ или ∂_i .

На этом языке дифференциал отображения $\varphi: M \rightarrow N$ записывается так:

$$(d\varphi(v))f = v(f \circ \varphi)$$

для $v \in TM, f \in \mathfrak{F}(N)$.

Вместо $d_p\varphi(v)$ иногда используют обозначение $\varphi_*(v)$.

$$vf = v(f)$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} f = f'_{e_i}$$

$$M \rightarrow TM$$

$$f \rightarrow df$$

